

د ساختمانی ودانیو تحلیل او ډیزاین

Structural Analysis and Design

۱.۱ پیژندنه (Introduction):

د ساختمانی ودانیو ډیزاین چی تحلیل یی تر ټولو مهمه برخه ده معمولاً د کمپیوټری پروگرامونو پوسیله ترسره کیږی. ددی کار مصنویت او مؤثریت هغه وخت ترلاسه کیدای شي چې د کمپیوټر کارونکی د کمپیوټری پروگرامونو په مفاهیمو، اصولو، او فرضیو باندې ښه پوه او پوره حاکمیت ولري. دغه ډیر مهم او اړین دي، نو ددی امله ډیزاینران همدغه پوهه او هنر د ځنو ساده او اسانه میثودونو له لاری چې د عین مفهوم، اصل او فرضیې پر بنسټ ولاړ وي د څیړني او تمرین له لاری زده کوي. د بیلگي په توگه تعادل، د انرژۍ قضیه، د موادو الاستیک او الاستو-پلاستیکی رفتار او د هغو ریاضیکی موډل جوړول.

لاسي محاسبي او تحلیلونه برسیره پردې چې د علمي کچي او ادراک د لوړاوي لپاره مور د ښه میکانیزم سره آشنا کوي، د لمرني ډیزاین لپاره هم د ښه اټکلیز حل او د کمپیوټری محاسبي د پایلو د کنتي او ارزوني ښي لاری چاری را ښيي.

پدې کتاب کي به ټول هغه میثودونه تشریح شي چې په ورځنیو ډیزاینونو کي ترې کار اخیستل کیږي، لکه د قطع میثود، د جانیت (بند) میثود، واحد بار میثود، مومنت ویش میثود او پلاستیکی تحلیل.

په 7 فصل کي د ډایرکټ سټیفنیس میثود Direct Stiffness Method باندې لږ رڼا اچول شویده کوم چې په زیاتره تحلیلي پروگرامونو کي ترې کار اخیستل کیږي، پدې برخه کي چې کوم مثالونه کار شوي ډیر محدود او مشروط دي تر څو وکولای شو هغه پروسې چې په مټریکس انالیز (Matrix Analysis) میثود کي کارول شوي؛ دغه میثود د لاسي تحلیلونو په ډله کي نه راځي.

1.2 تعادل (Equilibrium):

ټول ساختماني تحلیلونه د فریک په ډیرو اساسي قوانینو ولاړ دي مثلاً د نیوټن دوهم قانون،(وارده قوه = د جسم کتله*د جسم تعجیل).

$$F = m * a \quad 1$$

F = پر جسم وارده قوه

M = د جسم کتله

a = د جسم تعجیل

په ټوليزه توگه ساختماني تحليلونه په دوه ډوله دي:

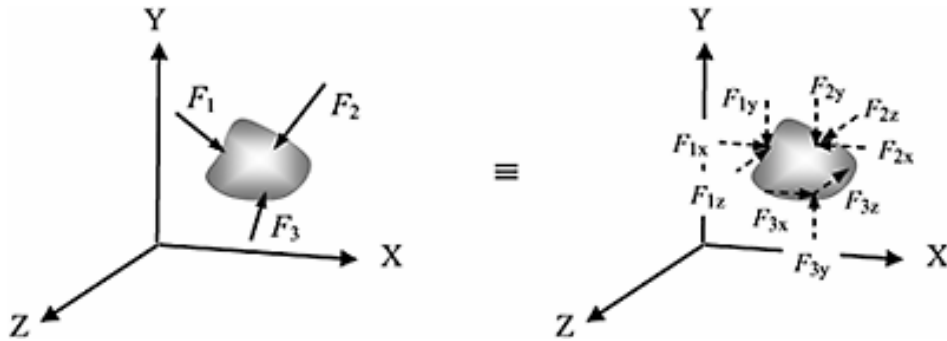
1- ډيناميکي: هغه تحليلونه چې د وارده قواوله امله د ساختمان په ډيناميکي ځواب (dynamic response) ولاړ وي او ساختمان ته غير صفري تعجيل ورکوي لکه د باد او زلزلې قوې، يا د کومې ماشينې وسيلې خوځښت يا هم د نقلیه وسايلو حرکت او نور.

2- ستاتيکي: هغه تحليلونه چې د وارده قواو له امله د ساختمان په ستاتيکي ځواب ولاړ وي چې پدې صورت کې د ساختمان تعجيل صفر دی لکه د خپل وزن له امله د شکل تغيير او يا نني فشارونه (stresses) د تعميل خپل وزن د په تعميل کې کومه لرزه يا (vibration) نه توليدوي.

ستاتيکي تحليل د ډيناميکي تحليل يو خاص حالت دی کوم چې:

$$F = m * a = 0 \quad 2$$

$F =$ پر جسم وارده قوه له هر اړخه چې وي چې زياتره وخت يې په دوه يا درې اصلي محورونو کې په نظر کې نيسو لکه:



1.1 شکل

پورته معادله (2) د 1.1 شکل د وارده قواو لپاره په لاندې ډول پلي کېږي:

$$\text{د } x \text{ محور سره د موازي وارده قواو مجموعه} \quad \Sigma F_x = 0 \quad 3$$

$$\text{د } y \text{ محور سره د موازي وارده قواو مجموعه} \quad \Sigma F_y = 0 \quad 4$$

$$\text{د } z \text{ محور سره د موازي وارده قواو مجموعه} \quad \Sigma F_z = 0 \quad 5$$

داچې يو ستکچر نه د کوم مستقيم خط په امتداد او نه هم کوم دوراني حرکت کولای شي نو د (2) معادلې د پوره کولو لپاره درې نورې معادلې هم اړينې دي:

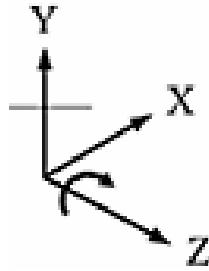
$$\sum M_x = 0 \quad \text{د } x \text{ محور شاوخوا د مومنټ مجموعه} \quad 6$$

$$\sum M_y = 0 \quad \text{د } y \text{ محور شاوخوا د مومنټ مجموعه} \quad 7$$

$$\sum M_z = 0 \quad \text{د } z \text{ محور شاوخوا د مومنټ مجموعه} \quad 8$$

پورته (3~8) معادلې د یوې بادي [body (structure)] سټاتيکي تعادل بڼې پداسې حال کې چې درې بعدي قواوې پرې واردې شوې وي. د ډیزاین لپاره زیاتره وخت دوه بعدي تحلیلونه کيږي چې پدې صورت کې یوازې دوه معادلې د قواو د تعادل مثلاً (3)، او (4) چې د (x) او (y) محورونو څرگندويي کوي، او یوه معادله د مومنټ لپاره مثلاً (8) معادله چې د (z) محور څرگندوی ده بسیا کوي. اصلي محورونه باید ټول یو پر بل عمود وي، کیدای شي په هر جهت او هر استقامت په فضا کې واقع شي، خو معمولاً د (y) محور عمودي، د (x) محور افقي جهتونه لري، د (z) محور بیا د (x) او (y) محورونو په سطح باندې عمود دی. د مومنټ یا چورلیدو لپاره د ساعت د عقربې سره ورته حرکت ته (+) او د ساعت د عقربې مخالف حرکت ته (-) حرکت یا چورلیدنه وايي پدې اړه لاندې تړون (convention) منل شوی دی:

- د (x) محور افقي او د کین لوري بڼې لورته مثبت دی
- د (y) محور عمودي او مخ پورته لور ته مثبت دی
- د (z) په محور چورلیدل او د ساعت د عقربې سره ورته جهت یې مثبت دی

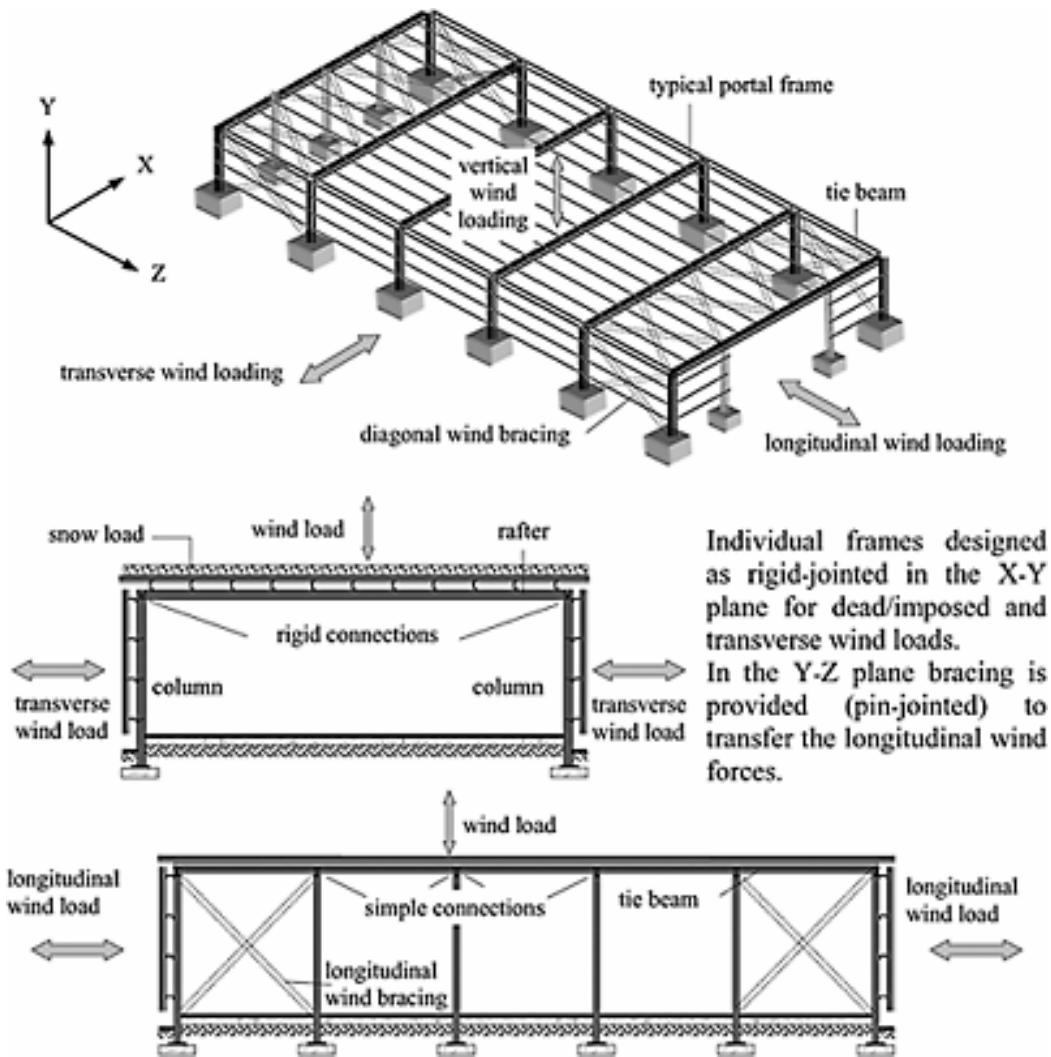


2.1 شکل

ټول هغه سترکچرونه چې د هغه د ساختماني غړو قوې او یا هم بهرني عکس العملونه یوازې د پورته یاد شویو معادلو (د تعادل معادلو) په کارولو سره پیدا کړای شو د معین سټاتيکي (statically determinate) سترکچر په نوم یادېږي، بغير لدې د نا معین سترکچر (indeterminate structures) په نوم یادېږي. د نا معینیت درجه د نامعلومو متحولینو (مثلاً د غړو قوې او د اتکاو عکس

العملونه) د هغه شمیر څخه عبارت دی کوم چې د همدې حالت د تعادل د معادلو له شمیر څخه زیات وي (1.5 برخې ته وگرځي).

په اوسنیو شرایطو کې کمپیوټري پروگرامونه ددې وړتیا راکوي چې درې بعدي تحلیلونه د مختلفو جهت وارده قواو لپاره ترسره کړو. ددې ترڅنګ یوه پخوانی او ګټوره لار چې د سټرکچرونو د تحلیل لپاره پکار یږي داده چې د تعمیر تعادل او پر هغه وارده قوې په دوه عمودي سطحو کې په پام کې ونیسو مثلاً د (X) او (Y) په امتداد یو شمیر مقاوم فرمونه او پر هغوی وارده قوې په جلا جلا توګه تحلیل کړو پدې شرط چې د تعمیر عمومي تعادل خوندي وي.



3.1 شکل

1.3 میخانیکي مودل جوړول (Mathematical Modeling):

د میخانیکي مودل څخه موخه داده چې د تعمیر کړه (رفتار) د سترس، ننی قوې، د شکل تغییر او نورو کړو (رفتارونو) له مخې چې د بهرنی قوې له امله یې بنسټي اټکل کړای شو.

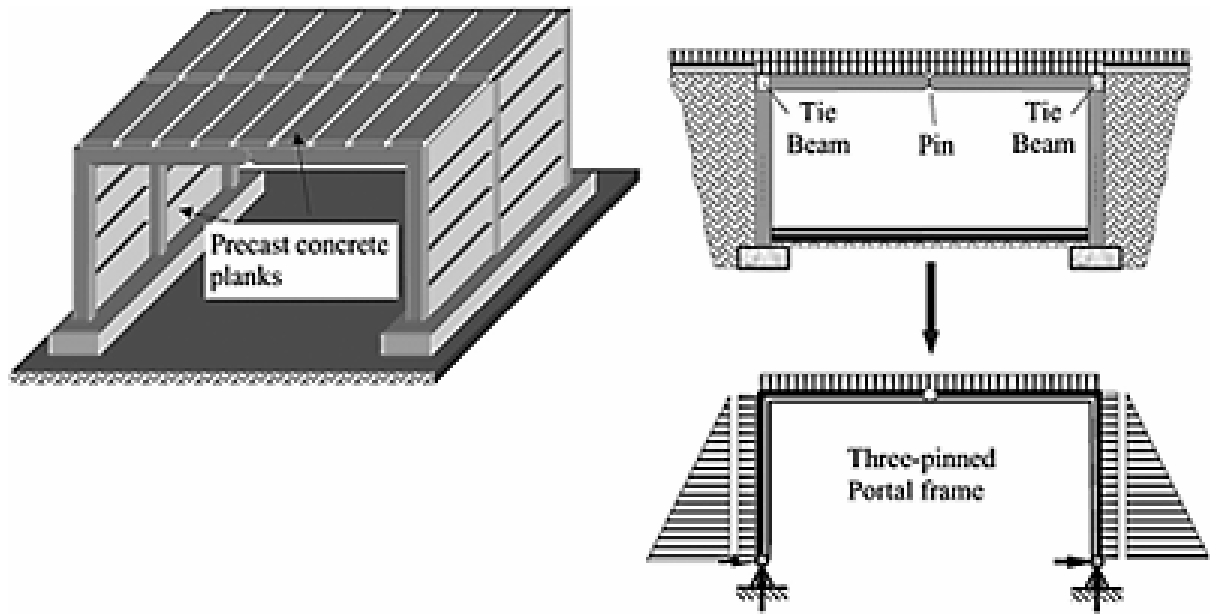
داچې تعمیر یو فزیکي او ریښتینی مجسم شی دی نو پکار ده چې ددې لپاره یو خیالي انځور (idealized model) چې د تعمیر د جوړونکو موادو، هندسي جوړښت، او فزیکي بندونو (constraints) څرگندوی وي جوړ کړو د بیلگې په توګه د عکس العملونو شرایط او یا بهرنی وارده قواوې.

د یو کره مودل جوړول د یو ځانګړي حالت لپاره د سترکچر په پیچلتیا، او د پایلو د دقت په کچې پورې اړه لري. د سترکچر مودل کول کیدای شي د یو ساده دوه بعدي عنصر څخه نیولې بیا تر ډیر پیچلي او مغلق درې بعدي عنصر پورې ټول حالتونه پکې راشي. ډیر ساده یې لکه یو ساده بيم چې دوه سرونه یې پین (pin-jointed) یا هم تړلي (rigid jointed) وي، ډیر پیچلي حالتونه یې هغه دي چې مثلاً د پله غولې، د کوتې سلب او یا هم نور چې په (FEA) کې هم تحلیل کيږي.

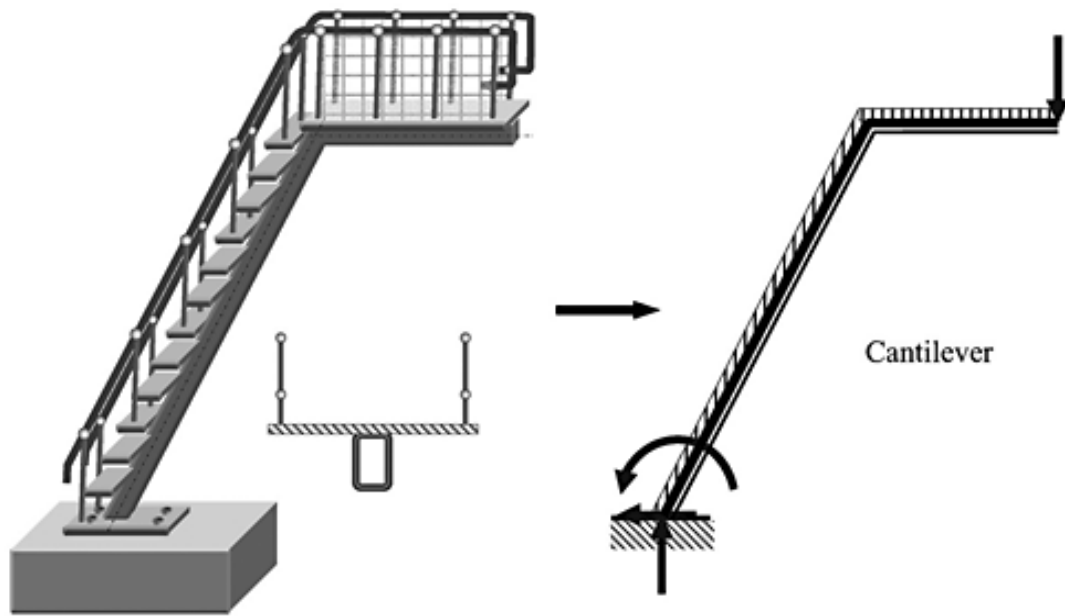
دا ډیره مهمه خبره ده چې پوه شئ دا ټول میثودونه د سترکچر د ریښتیني رفتار یو تقریبي حل دی. ځنې وخت همدغه تقریبي حل د سترکچر د ریښتیني کړو (رفتار) (لکه نني فشارونه او د شکل تغییر) سره ډیر نږدې وي خو کله کله بیا کیدای شي یو له دوی نه هم ډاره د ریښتیني کړو سره بشپړ توپیر ولري، چې دا خبره ددې څرګندويي کوي چې د یادو پارامټرو څخه یو او یا هم ټول په پوره دقت ندي مودل شوي او یا نشي کیدای چې د داسې حالت لپاره بیا واره فزیکي مودلونه جوړول اړین دي.

1.3.1 لاین دیاګرام:

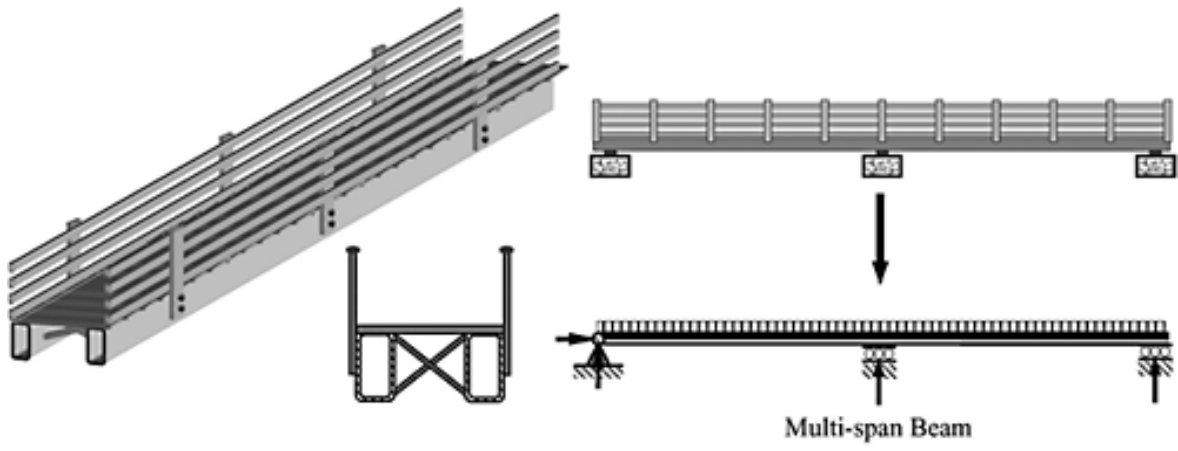
کله چې یو سترکچر مودل کوو اړینه ده چې د سترکچر هندسي شکل د خیالي غړو (idealized members) پوسيله انځور کړو د بیلگې په توګه کچیري یو هوار فرم (frame) ولرو (چې بيم، کالم، او سلب پکې وي) نو ټول ساختماني غړي پکې د یو خط په ډول انځورېږي چې دې ته لاین دیاګرام وایي. خطونه معمولاً د غړو د مرکزي خط استازیتوب کوي، د یو شمیر مسطح فرمونو لپاره لاین دیاګرامونه په لاندې انځور کې لیدلی شئ.



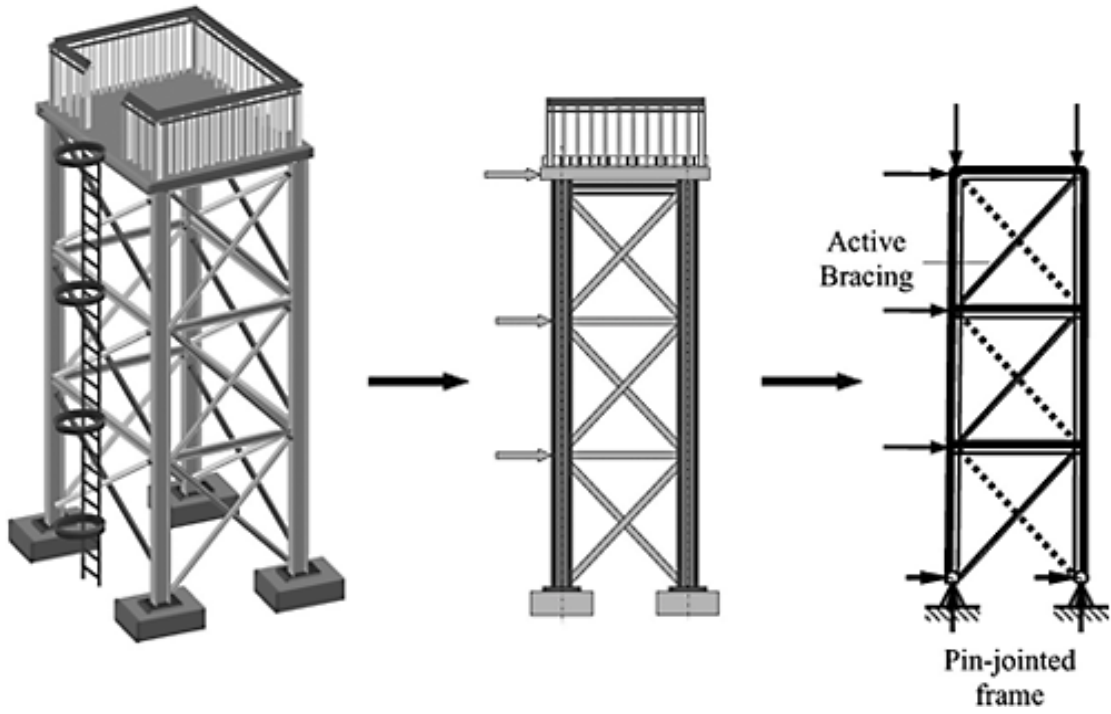
شکل 4.1



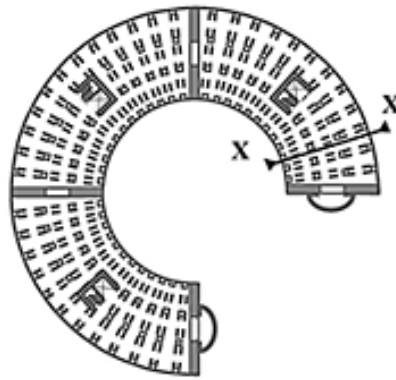
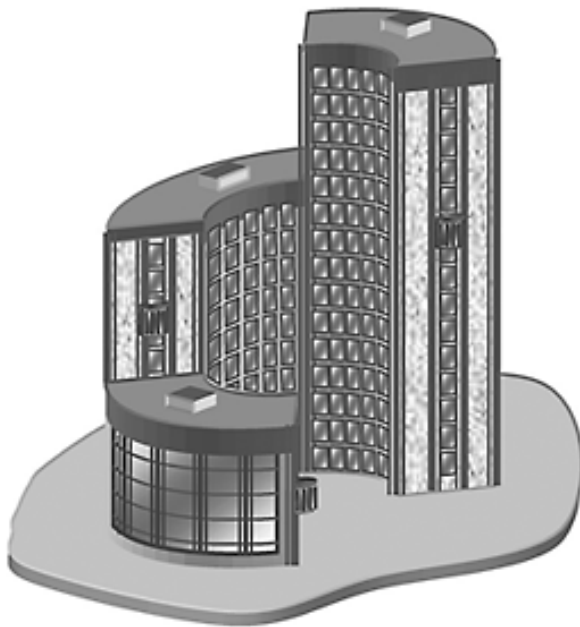
شکل 5.1



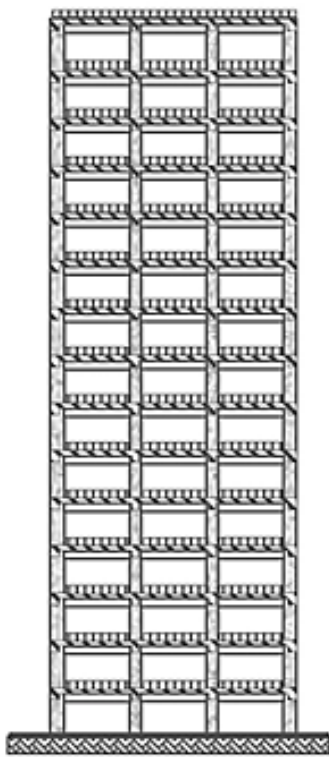
شکل 6.1



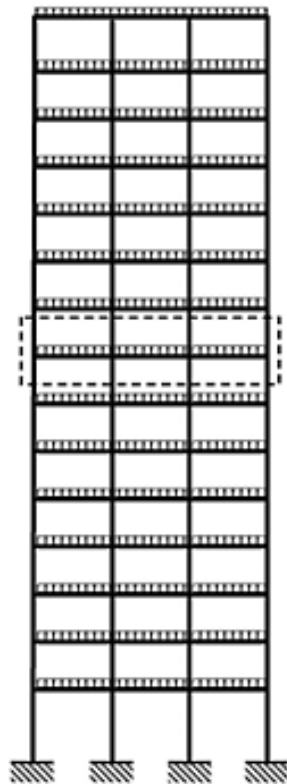
شکل 7.1



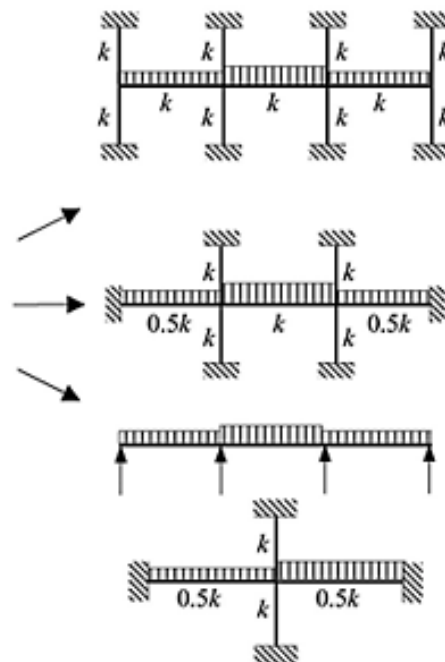
Typical Lower Floor Plan



Section X-X

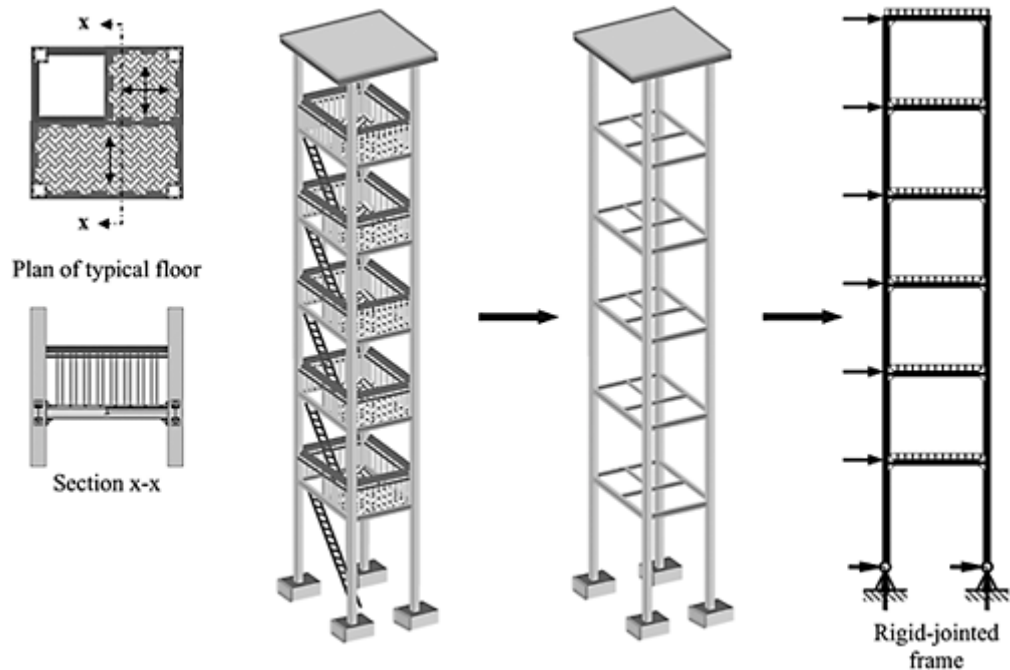


Line Diagram



Alternative sub-frames for approximate analyses where k is the stiffness of the members.

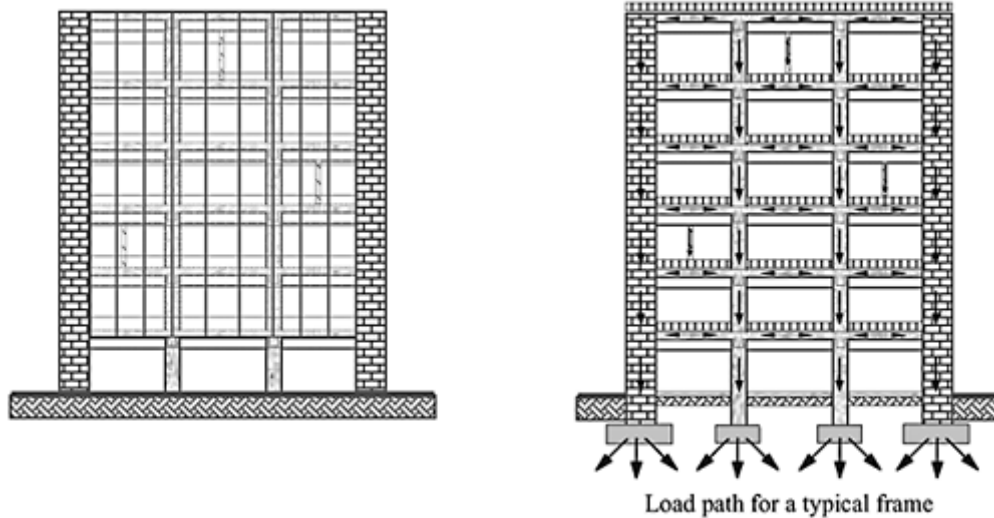
شکل 8.1



9.1 شکل

1.3.2 د بار (قوي) مسير (Load Path):

په يو سترکچر باندې د اتکاو عکس العملونه د هغوی د سختی په شرایطو پورې تړاو لري مثلاً خطي يا دوراني خوځښت مخنیوی. هر غړی او هر سترکچر باید داسې متکي شوی وي چی پر هغه واردي شوي قوي يا بارونه بنسټونو (تهدابونو) ته یوړل شي ترڅو چې هلته د ځمکې پوسيله جذب کيږي. د بیلگې په ډول سلبونه او د بیمونه باید په نورو بیمونو متکي شي هغه به بیا په کالمونو (ستونو) يا دیوالونو تکیه کوي ستنې يا دیوالونه به بیا په بنسټونو باندې تکیه کيږي او د بنسټونو دنده داده چې له تعمیر څخه ورته راوړل شوي بارونه ځمکې ته ورکړي تر څو هغه یې وزبيني (جذب کړی). دا مهمه ده چې د هرې قوي جهت او مسير ترسیم کړو لکه په لاندې شکل کې چې ښودل شويدي



10.1 شکل

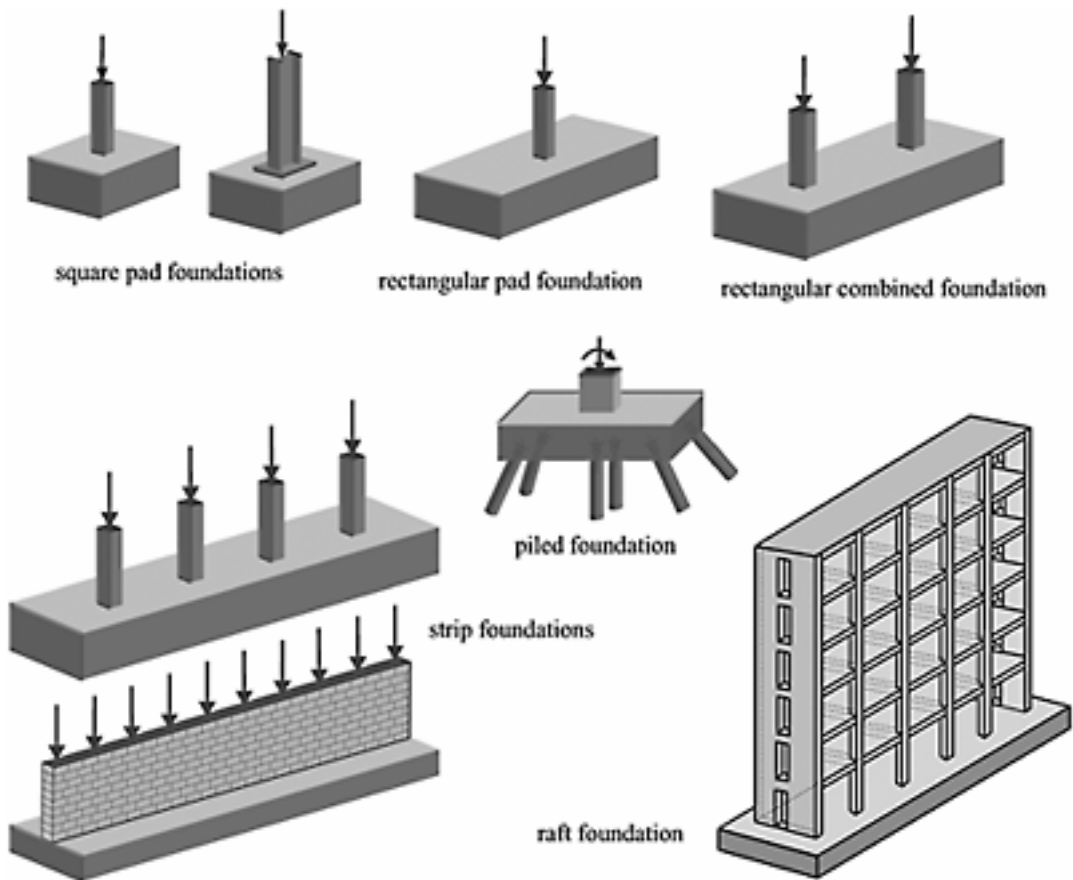
بارونه د سترکچر په غړو کې له د عمل له ټکي (خای) څخه جاینټونو (پین یا کلک) او هلته بیا نورو غړو ته نقل کیږي. کچیرې د جاینټ ساده وي نو بیا یوازې محوري قوه او یا هم برنې قوه (شیر shear forces) او کچیرې کلک (rigid) وی بیا دریاوړه (محوري، برنې، او دوراني) قوې نقلوي.

د جاینټونو ډولونه کیدای شي د نا معینیت په درجه او همداراز د سترکچر د تحلیل په میثودو باندې ژوره اغیزه ولري. د جاینټونو ډیزاین کوم چې د تحلیل په وخت کې په پام کې نیول کیږي (ساده، کلک یا نور) د بارونو د جهت او مسیر د ټاکلو لپاره مهم رول لوبوي.

1.3.3 تهډابونه (Foundations):

د ټولو ساختماني غړو اساسي دننه داده چې وارده بارونه د عمل له ټکي څخه تهډابونو او له هغه ځایه ځمکې ته یوسي. د تهډابونو ډول او څرنګوالی په ځنو فکتورونو پورې تړلی دی لکه د وارده بارونو څرنګوالی او اندازه، د ځمکې لخوا هغه فشار چې وکولای شي یاد بارونه تحمل کړي، د تعمیر د ناستې منل شوي کچه، او همداراز د ترڅنګ (مجاور) تعمیر موقعیت او نور.

د تعمیر د اتکا عکس العملونه د هغه د تهډابونو په ډول پورې اړه لري چې د محوري، جانبي، او یا دوراني حرکتونو لپاره څه ډول مقاومت بنودلای شي. د تهډابونو څو معمول ډولونه په لاندې شکل کې بنودل شوي دي.



11.1 شکل

1.4 بارونه (Structural Loading):

په ټولو سټرکچرونو بیلابیل بارونه عمل کوي، لکه مړه بارونه (وزن)، ژوندي بارونه، باد او نور؛ او ځنې وخت بیا نور بارونه هم په پام کې نیول کېږي لکه د تودوخې بدلون، د تهدابونو ناسته، ډینامیکي بارونه، یا هم د ټکر تاثیرات او نور. زیاتره وخت به ډیزاین کې د مړه، ژوندي او د باد بار ترکیب په پام کې نیول کېږي.

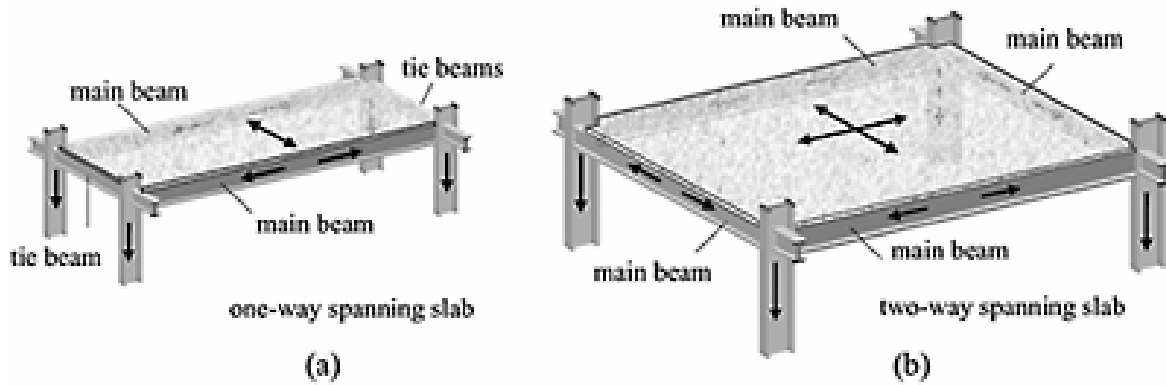
ډیری چټونه ددې وړتیا لري چې په افقي سطح کې قواوې خپرې (توضیع) کړي، کچیري داسې نه وي نو بیا باید د متمرکز (غونډ) بار اغیز او د هغه د عمل ټکی په پام کې ونیول شي کوم چې کیدای شي ډیر بد اغیز ولري لکه مومنت، برېښي قوه او کړوالی، برسیره پر دې ځایي اغیزې لکه د کانکریټ میډه کیدل (crushing)، او سوري کیدل (punching) هم باید په پام کې ونیول شي.

په څو پوريزو ودانيو کې ډير کم داسې پېښيرې چې هر پور به پر هغه وارد بارونه په وخت کې وزغمي يا پرې وارد شي، د ستايتيکي لحاظه دغه بارونه بايد په يوه ټاکلي کچه را کم شي، چې دا کچه د پورونو په شمير او د هر پور په پراخوالي پورې اړه لري. زياتره وخت ډيناميکي بارونه د هغوی په معادل ستايتيکي بارونو اړول کيږي او بيا د سترکچر په تحليل او ډيزاين کې په پام کې نيول کيږي.

د سترکچر د تحليل څخه موخه داده چې د هغه په ټولو غړو کې د ننيو قواو ویش، او خپریدل پيدا کړو پداسې حال کې چې دا ټولې قوې د وارده قواو او عکس العملونو سره يو ځای په تعادل کې وي.

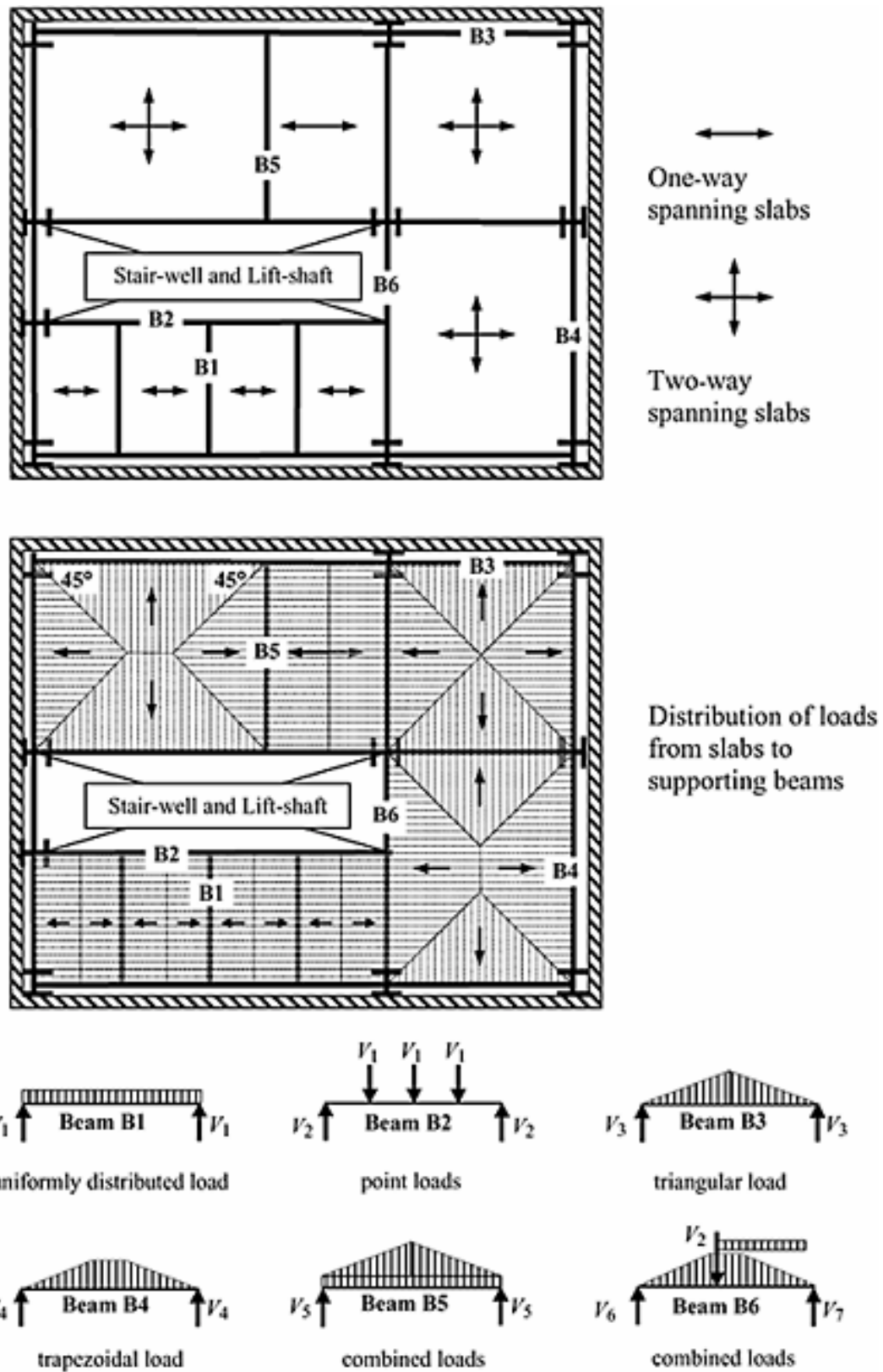
هغه رياضيکي موډل چې د يو سترکچر کره انځور کولای شي عبارت دي له: دوه او درې بعدي الاستيکي - کره، الاستيکي- کره پداسې حال کې چې مومنتونه بيا-خپاره شي (redistribution of moments)، پلاستيکي او غير خطي - کره. په راتلونکي فصل کې ځنې تخنيکونه چې زياتره وخت د ودانيو د غړو قوې او کره پرې اټکل کولای شو بنودل شوي دي.

په تړلو (braced) سترکچرونو کې (دا هغه سترکچرونه دي چې په هغوی کې د جانبي بارونو د وړلو لپاره ځانگړی غړي (تړلي) پکې موجود وي)، چې د سلبونو او بيمونو اتکاوی ساده په پام کې نيولې شوی وي عمودي بارونه (vertical loads give rise to different types of beam loading). سلبونه کيدای شي يو طرفه او يا هم دوه طرفه ډيزاين شي، په لاندې شکل کې يې وگورئ.



شکل 12.1

يو طرفه سلب پدې معنی چې د سلب ټول بارونه دوه اصلي بيمونو ته وړل کيږي، دوه طرفه سلبونه پدې معنی چې د سلب بارونه د څلور خواو بيمونو ته وړل کيږي. دغه توپير د سلب د بيمونو په بارونه کې اغيزمن رول لري لکه په لاندې شکل کې.



شکل 13.1

1.5 ستاتيکي معینیت (Statical Indeterminacy):

هر مسطح فرم باید لاندې شرایط پوره کړي پداسې حال کې چې د بهرنیو وارده قواو سره په تعادل کې وي:

- د ټولو وارده قواو د مرکباتو مجموعه په افقي جهت (x) باید د صفر سره برابر وي
- د ټولو وارده قواو د مرکباتو مجموعه په عمودي جهت (y) باید د صفر سره برابر وي
- د وارده قواو د مومنتونو مجموعه د فرم د سطح په هر نقطه کې باید له صفر سره برابر وي.

$$\sum F_x = 0 \quad \text{په افقي جهت د وارده قواو مجموعه} \quad \begin{matrix} +ve \\ \rightarrow \end{matrix}$$

$$\sum F_y = 0 \quad \text{په عمودي جهت د وارده قواو مجموعه} \quad \begin{matrix} +ve \\ \uparrow \end{matrix}$$

$$\sum M = 0 \quad \text{د مومنتونو مجموعه د فرم د سطح په یوه نقطه} \quad \begin{matrix} +ve \\ \curvearrowright \end{matrix}$$

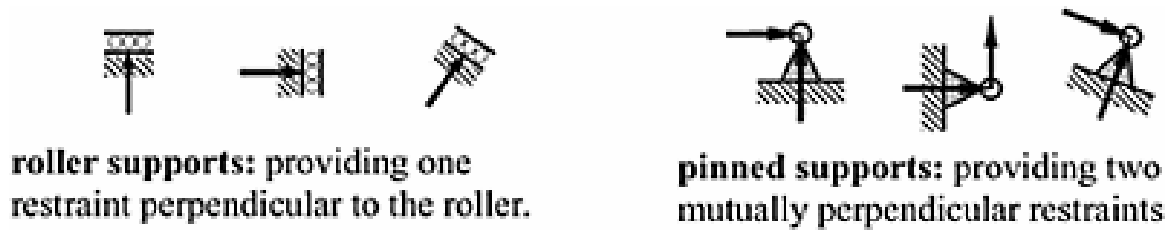
په معینوسټاتيکي سټرکچرونو کې ټولې ننې قوې او د اتکاؤ عکس العملونه د پورته دريو معادلو په کارولو سره په لاس راوړی شو. کچیري د نامعلومو قواو یا عکس العملونو شمیر د تعادل د معادلو له شمیر څخه زیات شي پدې صورت کې سټرکچر نامعین سټاتيکي بلل کېږي، او اړینه ده چې ددې کار لپاره ځنې نورې معادلې چې (compatibility equations) په نوم یادېږي را و ایستل او وکارول شي. یو سټرکچر کېدای شي د ځنو اضافي عکس العملونو یا هم اضافي غړو د شتون له امله نامعین سټاتيکي وي، اضافي غړی هغه دی چې د سټرکچر د تعادل او او ثبات لپاره اساسي رول نه لوبوي (په یاد ولری چې دا غړی ضرور نده صفری قوه ولري).

د نامعینیت درجه (I_D) د مجهولو د هغه د شمیر څخه عبارت ده چې د تعادل د معادلو له شمیر څخه زیات وي.

1.5.1 د مسطح فرمونو نامعینیت

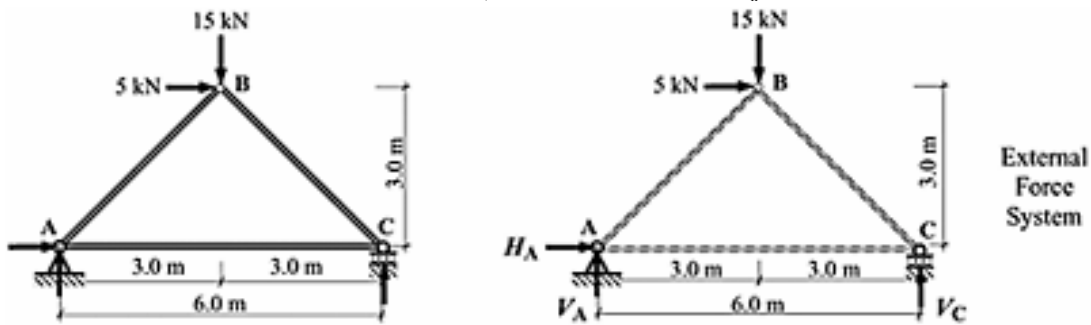
:(Indeterminacy of Two-Dimensional Pin-Jointed Frames)

- په پین ډوله اتکا کې معمولاً لاندې دوه ډوله عکس العملونه شتون لري:
- چورلندی (roller) چې د عکس العمل یوه درجه لري، مثلاً په چورلندی باندې عمود.
 - موری (pin) چې د عکس العمل دوه درجې لري، مثلاً افقي او عمودي.

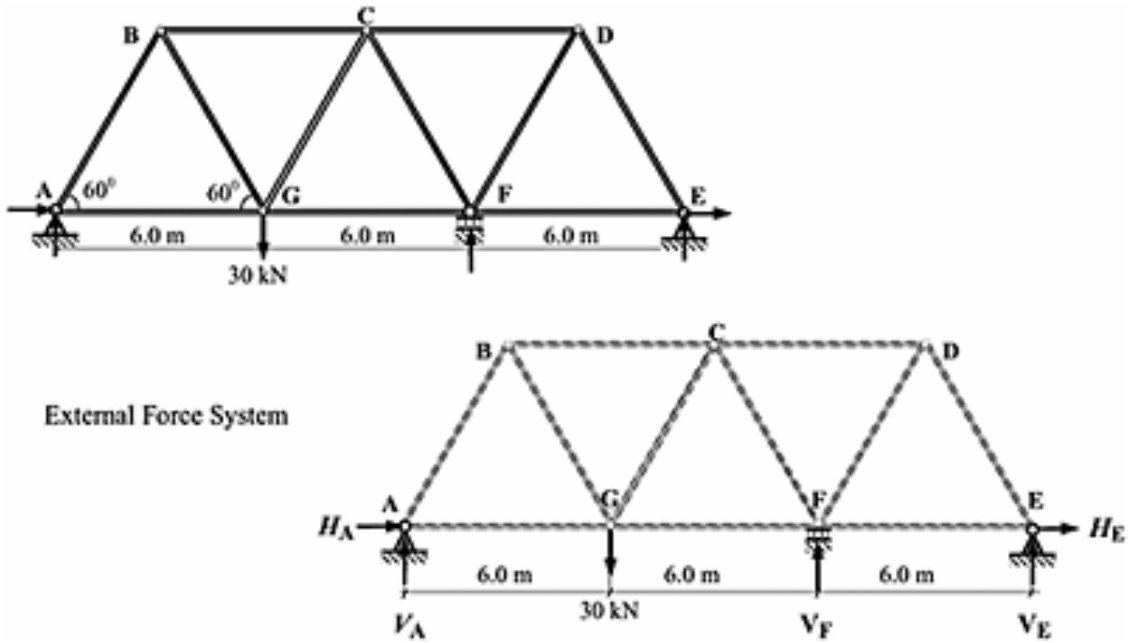


شکل 14.1

دا اړینه ده چې درې نا موازي، او نا متمرکزي قوې د عکس العملونو پوسيله برابري شي ترڅو د سترکچر تعادل په لاس راشي، لاندې شکلونو ته پام وکړئ:



شکل 15.1



شکل 16.1

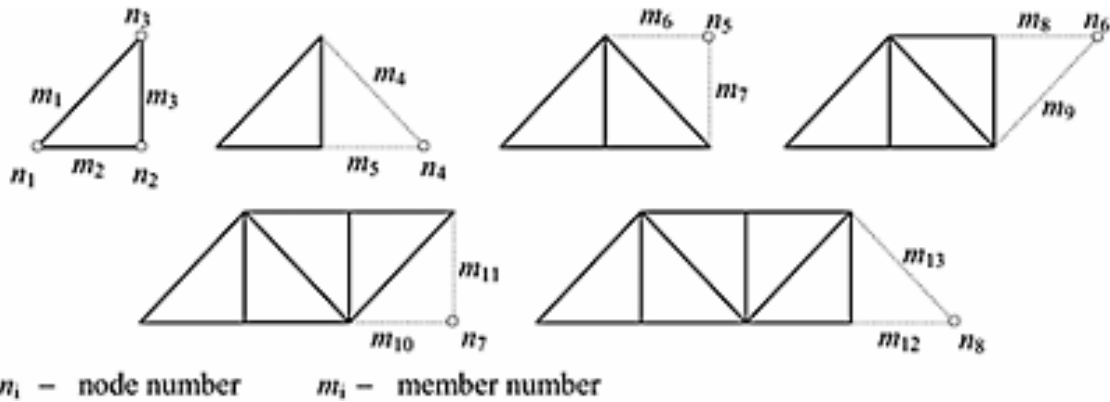
په پورته شکلونو کې وارده قوې او د اتکاو عکس العملونه د فرم په سطح کې چې د ستاټيکي تعادل په حالت کې دي بنودل شويدي. په 1.15 شکل کې درې نامعلومه قوې (H_A , V_A او V_C)، او درې معادلې دي چې کولای شو د هغو پوسيله د نامعلومو قواو مقدار معلوم کړو: پدې شکل کې اضافي اتکاوې شتون نلري.

په 1.16 شکل کې د عکس العملونو پنځه ناملومي مرکبې (H_A , V_A , V_F , H_E او V_E) دي پداسې حال کې چې مور ددې د پیداکولو لپاره یوازې درې معادلې لرو، پدې شکل کې دوه اضافي عکس العملونه یا د هغه مرکبې شتون لري.

مورې شوي (pinned) غړي یوازې محوري قوې چې کیدای شي کششي وي یا فشاري وړلای شي، او بس. تر ټولو ساده مورې شوی سنترکچر هغه دی چې د بیخي لږ شمیر غړو په لرلو سره ستاټيکي تعادل وساتي.

که 1.15 شکل ته پام وکړی هلته درې غوټې (جاینټونه) او درې غړي دي چې یو د بل سره مورې شوي دي. مثلث تر ټولو ساده شکل دی چې د هغه څخه نور ټول مورې شوي فرمونه جوړیدای شي دلیل یی دادی چې دا پخپله یو باثباته (ولار) شکل دی، ځکه د دريو غړو چې ټاکلی اوږدوالی ولري یوازې یو شکل جوړیدای شي او بس.

په 1.17 شکل کې د مورې شوي فرمونو پراختیا لیدلای شی.



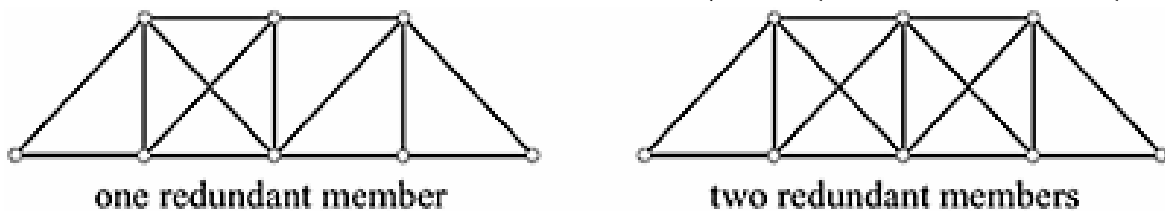
شکل 17.1

په لمړي سر کې درې غړي او درې غوټي شتون لري، کچيرې دې شکل ته پراختيا ورکړو نو د هرې غوټې لپاره به دوه نور غړي ورسره زياتو. د يو ساده فرم د جوړولو لپاره د بيخي لږ غړو شمير د لاندې معادلې څخه پيدا کولای شو:

د غړو شمير = د لمړني غړو شمير + (د زيات شوو غوټو د شمير دوه برابره)

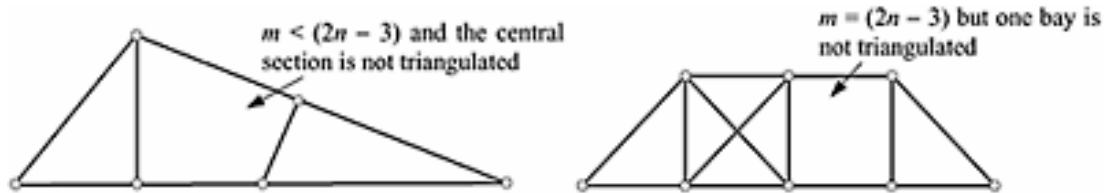
$$m = 3 + 2(n - 3)$$

لډې نه زيات چې هر کوم بل غړی په سترکچر کې ور زياتيږي د اضافي غړي په نوم پيژندل کيږي او سترکچر نامعين کوي. د بيلگې په توگه:



شکل 18.1

بله مهمه خبره داده چې د غړو يوله بل سره جوړښت بايد د مثلث په بڼه وي، په لاندې شکل کې ساده فرمونه بنودل شوي دي چې ناپايداره دي.



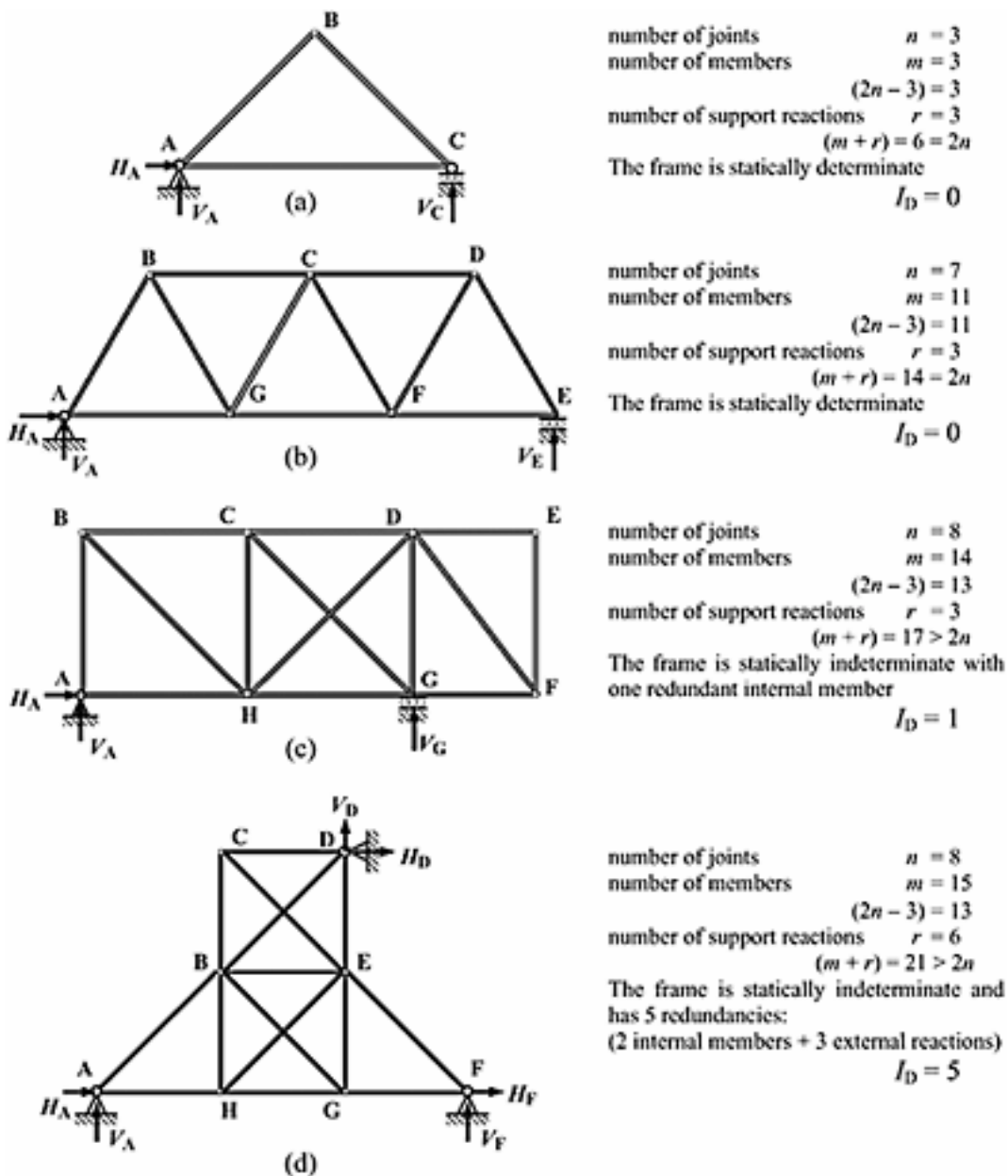
شکل 19.1

لکه مخکې مو چې یادونه وکړه د عکس العملونو لږ شمیر درې (3) دی چې وکولای شي د سترکچر تعادل وساتي، او کچیرې یو مورې شوی مسطح فرم او د هغه عکس العملونه په پام کې ونیول شي، د ټولو د مجموعه عبارت ده له:

$$(m+r) = (2n-3) + 3 = 2n$$

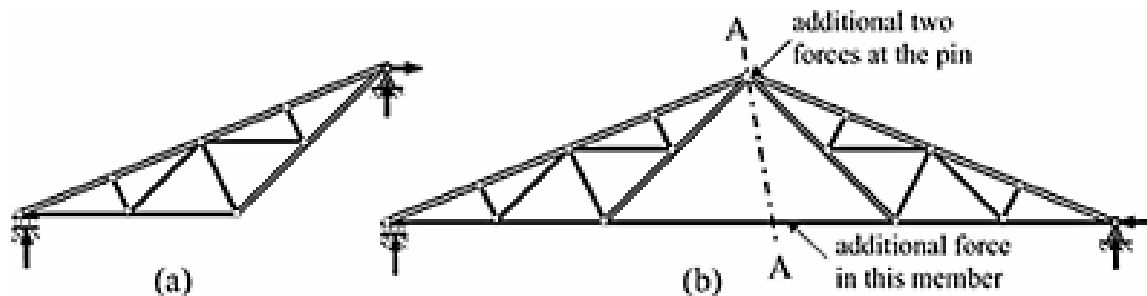
د فرم د غړو شمیر + د اتکاؤ د عکس العملونو شمیر

په 1.20 شکل کې ښودل شوی فرمونو ته چې مورې شوي او چورلندی اتکاوې لري پام وکړئ.



20.1 شکل

د نامعینیت درجه عبارت ده له: $I_D = (m+r) - 2n$
 مرکب ترسونه کوم چې د دوه یا ډیرو ساده ترسونو څخه جوړ شوي وي پداسې حال کې چې له دريو غیر موازي، هم مرکز، او نامعلومو قواو څخه زیاتي قوې ونلري هم د ساده ترسونو په ډول پایدار او معین کېدای شي، لاندې شکل ته وگورئ.



21.1 شکل

د (a) 1.21 شکل یو ساده معین ترس دی، او د $m=(2n-3)$ رابطه هم پکې صدق کوي او همدا راز د نامعینیت درجه یې صفر ده.
 دغه ترس کېدای شي د یو بل ساده ترس سره د مورې او یو بل غړي په وسیله ونښلول شي لکه څنګه چې په 1.21(b) شکل کې گورئ، ترڅو یو مرکب ترس ځنې جوړ شي. داچې درې نورې اضافي مجهولات را زیات شول بیا هم د تعادل د دريو معادلو پوسيله کولای شو چې د () قطع پخ پام کې نیولو سره دغه سترکچر حل کړو (د غړو قواوې یې پیدا کړو).